

Révisions et compléments d'algèbre linéaire**1. Espaces vectoriels**

- Familles quelconques de vecteurs (finies ou infinies). Familles libres, familles génératrices, bases.
- Théorèmes de la base incomplète et de la base extraite.
- Somme de p sous-espaces vectoriels, somme directe. Caractérisation. Cas particulier de la somme de deux sous-espaces vectoriels : somme directe, espaces supplémentaires et caractérisation. Base adaptée.

2. Applications linéaires

- Définition, noyau et image.
- Caractérisation de l'injectivité et de la surjectivité.
- Théorème du rang. En dimension finie, f injectif ssi f surjectif ssi f bijectif. L'image d'une base (de toute base) par un isomorphisme est une base.
- Représentation matricielle des vecteurs et des applications linéaires. Matrices de passage et changement de bases.

3. Matrices

- Opérations sur les matrices : produit, calcul de puissances (formule du binôme et, sur des exemples uniquement, diagonalisation, polynôme annulateur), inversion.
- Matrices semblables. Deux matrices semblables ont même rang, même trace et même déterminant.

4. Endomorphismes remarquables

- Projecteurs : définition, caractérisation ($p \circ p = p$ où $p \in \mathcal{L}(E)$).
- Symétries : définition, caractérisation ($s \circ s = \text{id}_E$ où $s \in \mathcal{L}(E)$).

Questions de cours :

- Toute famille *finie* de polynômes non nuls échelonnée en degrés est libre.
- $F = \{P \in \mathbb{R}_4[X] \mid P(0) = P'(0) = P(1) = 0\}$ et $G = \text{Vect}(1, X, 1 + X + X^2)$ sont supplémentaires dans $\mathbb{R}_4[X]$.
- Pour tout $(A, B) \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})^2$, $\text{Tr}(AB) = \text{Tr}(BA)$. Trace d'un endomorphisme.
- Théorème du rang.
- Caractérisation d'une symétrie vectorielle.