

## Résumé 6 – Espaces préhilbertiens réels

### Produit scalaire

$E$  désigne un  $\mathbb{R}$ -espace vectoriel.

#### Définition

On appelle produit scalaire sur  $E$  toute application  $\varphi : E \times E \rightarrow \mathbb{R}$  telle que :

- $\varphi$  est une forme bilinéaire :  
Pour tous  $x_1, x_2, y \in E$  et  $\lambda \in \mathbb{R}$ ,

$$\varphi(\lambda x_1 + x_2, y) = \lambda \varphi(x_1, y) + \varphi(x_2, y)$$

Pour tous  $x, y_1, y_2 \in E$  et  $\lambda \in \mathbb{R}$ ,

$$\varphi(x, \lambda y_1 + y_2) = \lambda \varphi(x, y_1) + \varphi(x, y_2)$$

- $\varphi$  est symétrique :  $\forall x, y \in E, \varphi(x, y) = \varphi(y, x)$ .
- $\varphi$  est définie positive :

$$\forall x \in E, \varphi(x, x) \geq 0 \quad \text{et} \quad \varphi(x, x) = 0 \iff x = 0_E$$

$(E, \varphi)$  est alors appelé espace préhilbertien réel.  
Si  $\dim E < +\infty$ ,  $E$  est qualifié d'espace euclidien.

Exemples fondamentaux d'espaces préhilbertiens réels :

- $E = \mathbb{R}^n$  muni du produit scalaire usuel  $(x, y) \mapsto \sum_{i=1}^n x_i y_i$ .
- $E = \mathbb{R}[X]$  muni de  $(P, Q) \mapsto \int_0^1 PQ$ .
- $E = \mathcal{C}([a, b], \mathbb{R})$  muni de  $(f, g) \mapsto \int_a^b fg$ .
- $E = \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  muni de  $(A, B) \mapsto \text{Tr}(B^T A)$ .

#### Théorème : Inégalité de Cauchy-Schwarz

Soit  $(E, (\cdot|\cdot))$  un espace préhilbertien réel. On a alors :

$$\forall x, y \in E, \quad |(x|y)| \leq \|x\| \cdot \|y\|$$

Il y a égalité si et seulement si  $x$  et  $y$  sont colinéaires.

L'application  $x \mapsto \sqrt{(x|x)} = \|x\|$  est une norme sur  $E$ .

Identités remarquables vérifiées par la norme euclidienne :

Pour tous  $x, y \in E$ ,

- $\|x + y\|^2 = \|x\|^2 + \|y\|^2 + 2(x|y)$ .
- $\|x - y\|^2 = \|x\|^2 + \|y\|^2 - 2(x|y)$ .
- Identité du parallélogramme :

$$\|x + y\|^2 + \|x - y\|^2 = 2\|x\|^2 + 2\|y\|^2$$

- Identité de polarisation :

$$(x|y) = \frac{1}{4} (\|x + y\|^2 - \|x - y\|^2)$$

### Orthogonalité

→ Familles orthonormales

Soient  $x, y \in E$ .

#### Définition

$x$  et  $y$  sont dits orthogonaux si  $(x|y) = 0$ .

Le vecteur nul est le seul vecteur orthogonal à tous les autres.

#### Théorème : Pythagore

$$\|x + y\|^2 = \|x\|^2 + \|y\|^2 \iff (x|y) = 0.$$

#### Définition : Familles orthogonales et orthonormales

Soit  $I$  un ensemble d'indices fini ou infini.

- Une famille de vecteurs  $(e_i)_{i \in I}$  de  $E$  est dite orthogonale si :

$$\forall (i, j) \in I^2, \quad i \neq j \implies (e_i|e_j) = 0.$$

- Elle est dite orthonormale si ses vecteurs sont de plus unitaires.

Cela revient à dire que pour tout  $(i, j) \in I^2, (e_i|e_j) = \delta_{i,j}$ .

#### Théorème

- Une famille orthogonale constituée de vecteurs non nuls est libre.
- Une famille orthonormale est libre.

#### Théorème : Décomposition dans une BON

Soient  $E$  un espace euclidien de dimension  $n \in \mathbb{N}^*$  et  $(e_1, \dots, e_n)$  une base orthonormale de  $E$ .

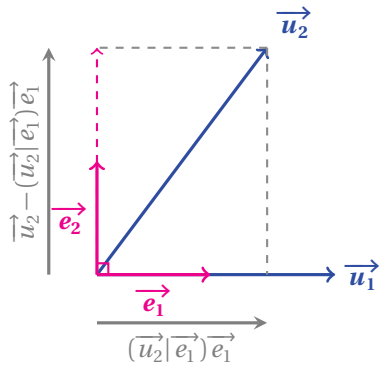
$$\forall x \in E, \quad x = (x|e_1)e_1 + \dots + (x|e_n)e_n = \sum_{i=1}^n (x|e_i)e_i$$

#### Proposition

Soient  $\mathcal{B} = (e_1, \dots, e_n)$  une base orthonormale de  $E$ . On considère  $x, y \in E$  de coordonnées respectives  $X = (x_1, \dots, x_n)$  et  $Y = (y_1, \dots, y_n)$ . On a alors :

$$(x|y) = \sum_{i=1}^n x_i y_i = \sum_{i=1}^n (x|e_i)(y|e_i) = X^T Y$$

$$\|x\|^2 = \sum_{i=1}^n x_i^2 = \sum_{i=1}^n (x|e_i)^2 = X^T X$$



Tout espace euclidien admet une base orthonormale, que l'on peut construire à l'aide de l'algorithme d'orthonormalisation de Gram-Schmidt. On part d'une base  $(u_1, \dots, u_n)$  quelconque de  $E$  et on construit pas à pas une base orthonormale  $(e_1, \dots, e_n)$  en posant :

$$e'_k = u_k - \sum_{i=1}^{k-1} (u_k | e_i) e_i \quad \text{puis} \quad e_k = \frac{e'_k}{\|e'_k\|}$$

**Théorème**

Soient  $n \in \mathbb{N}^*$  et  $(u_1, \dots, u_n)$  une famille libre de vecteurs de  $E$ . Il existe alors une famille orthonormale  $(e_1, \dots, e_n)$  de  $E$  telle que :

$$\text{Vect}(e_1, \dots, e_n) = \text{Vect}(u_1, \dots, u_n)$$

→ **Orthogonal d'une partie**

**Définition : Orthogonal**

Soit  $F$  une partie de  $E$ . On appelle orthogonal de  $F$  l'ensemble :

$$F^\perp = \{x \in E \mid \forall y \in F (x|y) = 0\}$$

$F^\perp$  est un espace vectoriel.

**Théorème**

Soit  $F$  un sous-espace vectoriel de  $E$ .

- $u \in F^\perp$  si et seulement si  $u$  est orthogonal aux vecteurs d'une base de  $F$ .
- Si  $F$  est de dimension **finie**,  $E = F \oplus F^\perp$ .
- Si  $E$  est de plus un espace euclidien,  $(F^\perp)^\perp = F$  et :

$$\dim F^\perp = \dim(E) - \dim(F)$$

**Corollaire : Inégalité de Bessel**

Soient  $(e_1, \dots, e_p)$  une famille orthonormale de  $E$  et

$$x \in E. \text{ Alors } \sum_{i=1}^p (x|e_i)^2 \leq \|x\|^2.$$

Il y a égalité si et seulement si  $x \in \text{Vect}(e_1, \dots, e_p)$ .

→ **Projection orthogonale et distance**

Dans toute cette partie,  $F$  est supposée de dimension finie. Alors,  $E = F \oplus F^\perp$ .

**Définition**

On appelle projection orthogonale sur  $F$  la projection sur  $F$  parallèlement à  $F^\perp$ .

Par définition, un projecteur  $p$  est orthogonal si, et seulement si,  $\text{Ker}(p)^\perp = \text{Im}(p)$ .

**Théorème**

On note  $p$  la projection orthogonale sur  $F$ .

- $p(x)$  est entièrement caractérisé par :

$$p(x) \in F \quad \text{et} \quad x - p(x) \in F^\perp$$

- Si  $(e_1, \dots, e_p)$  est une base orthonormale de  $F$  alors

$$p(x) = (x|e_1)e_1 + \dots + (x|e_p)e_p$$

**Définition**

Soit  $x \in E$ . On appelle distance de  $x$  à  $F$  le réel

$$d(x, F) = \inf_{u \in F} \|x - u\|$$

**Théorème**

Soit  $x \in E$ .  $d(x, F) = \|x - p(x)\|$  où  $p$  est la projection orthogonale sur  $F$ .