

Résumé 17 – Variables aléatoires discrètes

$(\Omega, \mathcal{A}, \mathbf{P})$ désigne un espace probabilisé.

Variables aléatoires discrètes

Définition : Variable aléatoire discrète

On appelle variable aléatoire réelle discrète toute application $X : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ telle que :

- $X(\Omega)$ est un ensemble fini ou dénombrable;
- Si $x \in X(\Omega)$ alors $\{X = x\} \in \mathcal{A}$.

X désigne désormais une variable aléatoire discrète.

$$X(\Omega) = \{x_n \mid n \in \mathbb{N}\}$$

La famille $(\{X = x_n\})_{n \in \mathbb{N}}$ est un système complet d'événements.

Définition : Loi d'une variable aléatoire

On appelle loi de probabilité de X l'application :

$$P_X : \begin{cases} X(\Omega) \longrightarrow \mathbb{R} \\ x \longmapsto \mathbf{P}(X = x) \end{cases}$$

Se donner une famille dénombrable de réels positifs de somme égale à 1 revient à se donner une variable aléatoire sur $(\Omega, \mathcal{A}, \mathbf{P})$.

Moments d'une variable aléatoire

Définition : Espérance

X est dite d'espérance finie si $\sum_{n \in \mathbb{N}} x_n \cdot \mathbf{P}(X = x_n)$ converge absolument.

Dans ce cas, on appelle espérance de X le réel :

$$\mathbf{E}(X) = \sum_{n=0}^{+\infty} x_n \cdot \mathbf{P}(X = x_n)$$

Plus généralement, si X^r admet une espérance finie, on appelle moment d'ordre $r \in \mathbb{N}$ le réel $\mathbf{E}(X^r)$.

Théorème : Théorème de transfert

Soit $f : X(\Omega) \rightarrow \mathbb{R}$. $f(X)$ est d'espérance finie ssi $\sum_{n \in \mathbb{N}} f(x_n) \cdot \mathbf{P}(X = x_n)$ converge absolument et, alors,

$$\mathbf{E}(f(X)) = \sum_{n=0}^{+\infty} f(x_n) \cdot \mathbf{P}(X = x_n)$$

L'espérance est linéaire, positive et croissante.

Si X est à valeurs dans \mathbb{N} et d'espérance finie,

$$\mathbf{E}(X) = \sum_{n=1}^{+\infty} \mathbf{P}(X \geq n)$$

Définition : Variance

Si X admet un moment d'ordre 2, $(X - \mathbf{E}(X))^2$ est d'espérance finie. On appelle variance de X et on note $\mathbf{V}(X)$ le réel positif :

$$\mathbf{V}(X) = \mathbf{E}((X - \mathbf{E}(X))^2) = \sum_{x \in X(\Omega)} (x - \mathbf{E}(X))^2 \mathbf{P}(X = x)$$

On appelle écart type de X le réel $\sigma(X) = \sqrt{\mathbf{V}(X)}$.

Proposition : Formule de Kœnig-Huygens

Si X admet un moment d'ordre 2,

$$\mathbf{V}(X) = \mathbf{E}(X^2) - \mathbf{E}(X)^2$$

Vecteurs aléatoires discrets

On étend la définition de variable aléatoire à valeurs réelles aux variables à valeurs dans \mathbb{R}^n .

(X, Y) désigne un couple de variables aléatoires discrètes.

Définition : Lois conjointe et marginales

- La loi conjointe de X et de Y est l'application

$$P_{(X,Y)} : \begin{cases} X(\Omega) \times Y(\Omega) \longrightarrow [0, 1] \\ (x, y) \longmapsto \mathbf{P}(X = x, Y = y) \end{cases}$$

- Les lois marginales de (X, Y) sont celles de X et Y .

La formule des probabilités totales permet de trouver les lois marginales à partir de la loi conjointe.

Définition : Lois conditionnelles

- On appelle loi conditionnelle de X sachant $(Y = y)$ l'application $x \mapsto \mathbf{P}(X = x \mid Y = y)$;
- On appelle loi conditionnelle de Y sachant $(X = x)$ l'application : $y \mapsto \mathbf{P}(Y = y \mid X = x)$.

Généralisation du théorème de transfert :

Si $Z = f(X, Y)$ est d'espérance finie,

$$\mathbf{E}(Z) = \sum_{(x,y) \in X(\Omega) \times Y(\Omega)} f(x, y) \mathbf{P}(X = x, Y = y)$$

Définition : Indépendance

Les variables X et Y sont dites indépendantes si pour tout $(x, y) \in X(\Omega) \times Y(\Omega)$,

$$\mathbf{P}(X = x, Y = y) = \mathbf{P}(X = x) \times \mathbf{P}(Y = y)$$

Si X et Y sont indépendantes, alors $f(X)$ et $g(Y)$ sont indépendantes. Plus généralement (lemme des coalitions) : si les variables X_1, \dots, X_n sont mutuellement indépendantes, $f(X_1, \dots, X_p)$ et $g(X_{p+1}, \dots, X_n)$ sont indépendantes.

Définition

Si X et Y admettent un moment d'ordre 2, alors la variable aléatoire $(X - \mathbf{E}(X))(Y - \mathbf{E}(Y))$ admet une espérance. On appelle alors covariance de X et Y et on note $\text{cov}(X, Y)$ le réel :

$$\text{cov}(X, Y) = \mathbf{E}((X - \mathbf{E}(X))(Y - \mathbf{E}(Y)))$$

On suppose que X et Y admettent un moment d'ordre 2.

Théorème : Formule de Kœnig-Huygens

$$\text{cov}(X, Y) = \mathbf{E}(XY) - \mathbf{E}(X) \cdot \mathbf{E}(Y).$$

$$\text{cov}(X, X) = \mathbf{V}(X) \text{ et } \mathbf{E}(XY) = \sum_{\substack{x \in X(\Omega) \\ y \in Y(\Omega)}} xy \mathbf{P}(X = x, Y = y)$$

Proposition

Pour tous $a, b \in \mathbb{R}$,

$$\mathbf{V}(aX + bY) = a^2 \mathbf{V}(X) + b^2 \mathbf{V}(Y) + 2ab \text{cov}(X, Y)$$

$$\text{Pour } a = b = 1, \mathbf{V}(X + Y) = \mathbf{V}(X) + \mathbf{V}(Y) + 2\text{cov}(X, Y).$$

Cas particulier : $\mathbf{V}(aX + b) = a^2 \mathbf{V}(X)$.

Inégalité de Cauchy-Schwarz : $|\text{cov}(X, Y)| \leq \sigma(X) \cdot \sigma(Y)$

Théorème

Si X et Y sont indépendantes, alors :

$$\mathbf{E}(XY) = \mathbf{E}(X)\mathbf{E}(Y); \quad \text{cov}(X, Y) = 0;$$

$$\mathbf{V}(X + Y) = \mathbf{V}(X) + \mathbf{V}(Y)$$

La réciproque est fautive.

Fonctions génératrices**Définition : Fonction génératrice**

Si X est à valeurs dans \mathbb{N} , la fonction génératrice de la variable X est définie par :

$$G_X : t \mapsto \mathbf{E}(t^X) = \sum_{n=0}^{+\infty} \mathbf{P}(X = n) t^n$$

La série entière $\sum_{n \in \mathbb{N}} \mathbf{P}(X = n) t^n$ a un rayon de convergence supérieur ou égal à 1.

Théorème : Fonction génératrice et moments

Soit X une variable aléatoire à valeurs dans \mathbb{N} .

- (i) La variable aléatoire X admet une espérance $\mathbf{E}(X)$ si et seulement si G_X est dérivable en 1. Si tel est le cas, $\mathbf{E}(X) = G'_X(1)$.
- (ii) La variable aléatoire X admet une variance si et seulement si G_X est deux fois dérivable en 1.

Théorème : Somme de variables indépendantes

Si X et Y sont à valeurs dans \mathbb{N} et indépendantes, alors, pour tout $t \in]-R, R[$ où $R \geq \min(R_X, R_Y)$,

$$G_{X+Y}(t) = \mathbf{E}(t^{X+Y}) = \mathbf{E}(t^X) \mathbf{E}(t^Y) = G_X(t) G_Y(t)$$

Inégalités de concentration et convergence**Lemme : Inégalité de Markov**

Si X est à valeurs positives et admet une espérance,

$$\forall a > 0 \quad \mathbf{P}(X \geq a) \leq \frac{\mathbf{E}(X)}{a}$$

Proposition : Inégalité de Bienaymé-Tchebychev

Si X admet un moment d'ordre 2,

$$\forall \varepsilon > 0 \quad \mathbf{P}(|X - \mathbf{E}(X)| \geq \varepsilon) \leq \frac{\mathbf{V}(X)}{\varepsilon^2}$$

Théorème : Loi faible des grands nombres

Soit $(X_n)_{n \geq 1}$ une suite de variables indépendantes et de même loi, admettant un moment d'ordre 2.

En notant m l'espérance commune et $S_n = \sum_{i=1}^n X_i$,

$$\forall \varepsilon > 0, \quad \mathbf{P}\left(\left|\frac{S_n}{n} - m\right| \geq \varepsilon\right) \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} 0$$

Lois usuelles

Nom	Notation	$X(\Omega)$	$\mathbf{P}(X = k)$	$\mathbf{E}(X)$	$\mathbf{V}(X)$
Bernoulli	$\mathcal{B}(p)$	$\{0; 1\}$	$\begin{cases} p & \text{si } k = 1 \\ q & \text{si } k = 0 \end{cases}$	p	pq
Binomiale	$\mathcal{B}(n, p)$	$\llbracket 0; n \rrbracket$	$\binom{n}{k} p^k q^{n-k}$	np	npq
Uniforme	$\mathcal{U}(\llbracket 1; n \rrbracket)$	$\llbracket 1; n \rrbracket$	$\frac{1}{n}$	$\frac{n+1}{2}$	$\frac{n^2-1}{12}$
Géométr.	$\mathcal{G}(p)$	\mathbb{N}^*	$q^{k-1} p$	$\frac{1}{p}$	$\frac{q}{p^2}$
Poisson	$\mathcal{P}(\lambda)$	\mathbb{N}	$e^{-\lambda} \frac{\lambda^k}{k!}$	λ	λ

- Si $X_1, \dots, X_n \hookrightarrow \mathcal{B}(m_i, p)$ sont mutuellement indépendantes, alors $X_1 + \dots + X_n \hookrightarrow \mathcal{B}(m_1 + \dots + m_n, p)$.
- Si $X_1, \dots, X_n \hookrightarrow \mathcal{P}(\lambda_i)$ sont mutuellement indépendantes, alors $X_1 + \dots + X_n \hookrightarrow \mathcal{P}(\lambda_1 + \dots + \lambda_n)$.
- Si pour tout $n \in \mathbb{N}^*$, $X_n \hookrightarrow \mathcal{B}(n, p_n)$ et $\lim_{n \rightarrow +\infty} np_n = \lambda$,

$$\forall k \in \mathbb{N}, \quad \mathbf{P}(X_n = k) \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} e^{-\lambda} \frac{\lambda^k}{k!}$$

- Si $X(\Omega) = \mathbb{N}^*$, alors $X \hookrightarrow \mathcal{G}(p)$ si et seulement si :

$$\forall (k, n) \in \mathbb{N}^2, \quad \mathbf{P}(X > n + k | X > n) = \mathbf{P}(X > k)$$